

MST / BÇ Final Sunumları Yer ve Zaman Tablosu  
10 Haziran 16

DR. ARSLAN, DR. ÖMÜRLÜ

SINIF: WiLo Lab

Zaman	Öğrenci Adı	Proje Adı
9:00-9:30	MEHMET NAZİF TOPAL	Kumanda kontrollü mayın tarama robotu
	ÖMER FARUK ŞAHAN	
9:30-10:00	AYDOĞAN BAL	FTIR Gaz Analiz Cihazı
	SERHAN AVCI	
10:00-10:20	NURULLAH ANIL AFACAN	Endüstriyel Pick And Place Robotu Ve Kontrolü
10:20-10:50	CEM ASLAN	Absorbsiyonlu Soğutma Sistemi İle Araç Klima Tasarımı
	ARDA BAĞCI	
10:50-11:10	ULAŞ BULUT	karbondioksit lazeri
11:10-11:40	ETHEM KELEKÇİ	Rehabilitasyon Robotları İçin Empedans Parametre Tahmini
11:40-12:00	Lütfi ERGÖR	

DR. AKDOĞAN, DR. YEŞİLDİREK

SINIF: Araştırma Lab 2 (Omron Lab)

Zaman	Öğrenci Adı	Proje Konusu
9:00-9:20	EMİRCAN İKİER	Çiftliklerde kullanılacak yerli yem itici robot
	NURULLAH ANIL AFACAN	
9:40-10:00	ERDOĞAN ÇAKMAK	Plastik Ürünlerin Konveyör Bant Üzerinde Görüntü İşleme İle Kalite Kontrolü
10:00-10:20	YETİŞ ÜNAL	Cankurtaran Multikopter
10:20-10:50	TUNCAY ÖZGÜNGÖR	Endüstriyel Ürün/Parça Sınıflandırma Projesi
	MUHAMMED CİHAD SÖNMEZ	
10:50-11:10	Serhatcan Kızıltan	Güneş Enerjisinden Stirling Motoruyla Elektrik Üretimi
11:10-11:30	TUĞRUL ORHAN	Yoğunlaştırılmış Güneş Enerjisi Kollektörü Tasarımı
11:30-12:10	Atakan Tunçer	Mikro turbofan motor
	Yusuf Yüksel	

DR. MERCAN, DR. YILMAZ, DR. ERKAN

SINIF: Araştırma Lab 1 (Doç. Dr. Vasfi Emre Ömürlü' nün Laboratuvarı)

Zaman	Öğrenci Adı	Proje Konusu
9:00-9:20	MAHDI ABDELAZİM ABDALLA ELHAG	Küresel Robotun Modellenmesi, Kontrolü, Tasarımı, Testi Ve Analizi
9:20-9:40	FURKAN AÇIKGÖZ	Elektromiyografi Kontrollü Telerobotik Sistem
9:40-10:00	AHMET YAVUZ	Üst Uzun İçin Hareket Destekleyici Dış İskelet Robotunun Emg Temelli Kontrolü
10:00-10:20	EZGİ DEMİRTAŞ	Arm İşlemci Tabanlı Gömülü Uçuş Kontrol Sisteminin Yapılandırılması
10:20-10:40	YUNUS ERTUĞRUL	Uçuş Simülatörü Mekanik Tasarımı Ve Hareket Kontrol Kartı İle Kontrolü
10:40-11:00	HAKAN YURT	Giyilebilir Çok Amaçlı Haptik Robotik Kol Arayüzü Geliştirilmesi
11:00-11:20	ALİHAN PAKÖZ	Felçli Hastalar İçin El(Baş Parmak) Kontrol Robotu
11:20-11:40	TURAN ÖZEV	Havadan Kontrol ve Görüntü Aktarımı Amacıyla İHA Tasarımı
11:40-12:00	SİNAN KAYA	Yüksek Hızlı Endüstriyel Kartezyen Robot Geliştirilmesi

DR. GARİP, DR. KOYUN, DR. LİVATYALI

SINIF: Festo Lab

Zaman	Öğrenci Adı	Proje Konusu
9:00-9:30	SİMGE ÖZMEN	Devre Kartı(PCB) Basımında Kullanılacak Olan Mini CNC Tezgahı Tasarımı Ve İmalatı
	SÜLEYMAN YILDIZ	
9:30-9:50	MAHMUT AZANPA	Lazer Güdümlü Hedef Takip Sistemi
9:50-10:10	ELİF ÜSTÜNİŞİK	Hibrit Araçların Model Öngörülü Kontrol İle Enerji Optimizasyonunun Yapılması
	ELİF ÜSTÜNİŞİK	
10:10-10:30	ABDULLAH KIZIL	Hibrit Araçların Model Öngörülü Kontrol İle Enerji Optimizasyonunun Yapılması
10:30-10:50	MEHMET CAN YAZICI	Goruntu İşleme Tabanlı Çok İsvetli Robot Kol Tasarımı
10:50-11:10	METİN OKTAY YILMAZ	Yatay Eksen Ruzgar Turbini Tasarımı Ve Kontrolü
11:10-11:40	SEZGİN MENTEŞ	Yerçekimi Kuvvetini Aktif Kompense Eden Robot Kol
	CENGİZ SARI	
11:40-12:00	FARUK KABAKCI	Kartezyen Tahta Silgisi